

ESPECIFICAÇÕES DO ROBÔ

Alcance	653mm
Carga	2.5kg - 5kg (máx.)
Alcance por junta	
junta 1	±170°
junta 2	-190°, +45°
junta 3	-29°, +256°
junta 4	±190°
junta 5	±120°
junta 6	±360°
Inércia (máx.)	
junta 4	0.295kgm ²
junta 5	0.295kgm ²
junta 6	0.045kgm ²
Velocidade (máx.)	8,200mm/seg
Velocidade das juntas	
junta 1	328°/seg
junta 2	300°/seg
junta 3	375°/seg
junta 4	375°/seg
junta 5	375°/seg
junta 6	600°/seg
Repetibilidade (XYZ)	± 0.020mm
Conexões	
Elétricas	10
Pneumática	1
Freios	2 - 6
Solenóides internos	Três solenóides de 2 posições (conectado ao controlador pelo usuário)
Proteção	IP40 (IP54/65 opcional)
Montagem	solo / mesa e teto
Peso	Aprox. 28kg



A família de robôs de seis eixos Adept Viper é de alta performance e projetada especificamente para aplicações de montagem. A velocidade e a precisão dos robôs de seis eixos Adept Viper também são ideais para empacotamento e manuseio de material, carga e descarga e muitas outras aplicações que requerem velocidade e precisão. O robô de seis eixos Adept Viper s650 conta com um alcance de até 650mm.

PERFORMANCE

- Encoders absolutos tornam a calibração fácil
- Robôs e controladores completamente intercambiáveis
- Motores de alta eficiência fornecem alta performance com mais torque por ampere
- Servos com taxa de atualização de 8Khz proporcionam um excelente controle de trajetória

CONFIÁVEL E DE FÁCIL MANUTENÇÃO

- Design consolidado no mercado oferece alta confiabilidade e baixa MTTR (mean time to repair)
- Display com diagnóstico permite rápida resolução de problemas

ESPECIFICAÇÕES DO SMARTCONTROLLER CX

Portas SmartServo	2
Portas IEEE 1394 (FireWire)	2
Portas Ethernet	1
Portas DeviceNet	1
Portas RS-232	3
Portas RS-422/485	1

I/O's Digitais	
Entrada	12 (4 rápidas)
Saída	8

Conveyor belt tracking	Requer licença V+
Belt encoder ports	2

REQUISITOS DO AMBIENTE

Temperatura ambiente	5°C a 40°C
Umidade	5 a 90%
Altitude	até 2.000m

REQUISITOS DO SISTEMA

- Energia para o SmartController e o Chassi amplificador PA-4
- Sistema de segurança
- Windows PC (apenas para programação)

REQUISITOS DE ENERGIA PARA O SMARTCONTROLLER

240VDC (+/- 10%), 120W (5A)

REQUISITOS DE ENERGIA PARA O CHASSI AMPLIFICADOR PA-4

200V a 240V AC, 1 fase, 50/60Hz

200V a 240V AC, 3 fases, 50/60Hz

380V a 415V AC, 3 fases, 50/60Hz

Corrente 8.5A

Consumo de energia 1.65kW

INCLUSOS NO SISTEMA

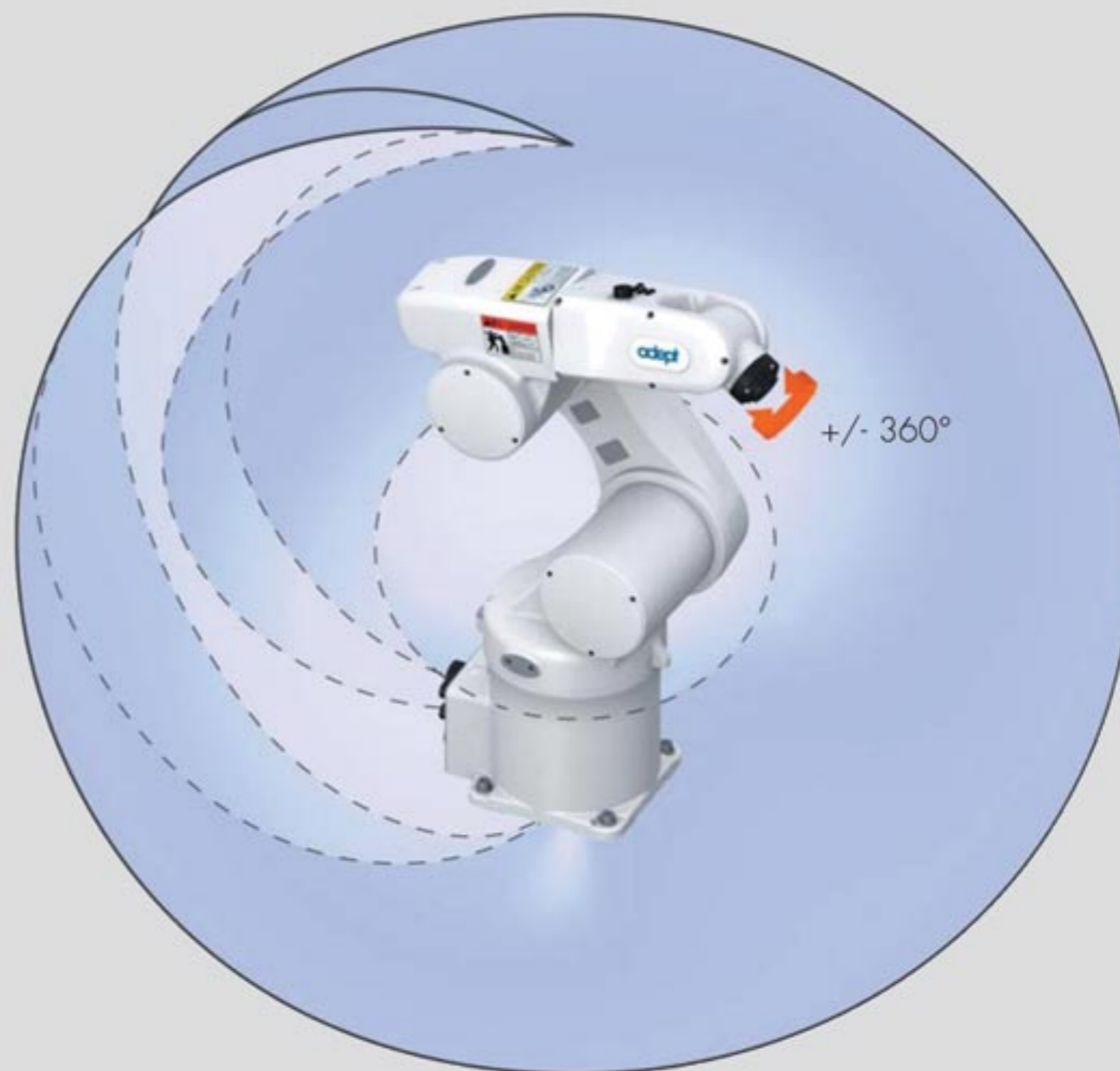
- Robô Adept Viper s650
- Controlador SmartController CX com software instalado
- Chassi Amplificador PA-4 com servo controlador e amplificadores
- Painel frontal com E-Stop
- Cabo para robô com 4 metros
- Software AdeptWindows
- Software Network File Server (NFS)
- Capacidade para Ethernet TCP/IP
- Manuais



ADEPT SMARTCONTROLLER



MOTION BLOX-60R



□ Envelope de trabalho: Raio 650mm